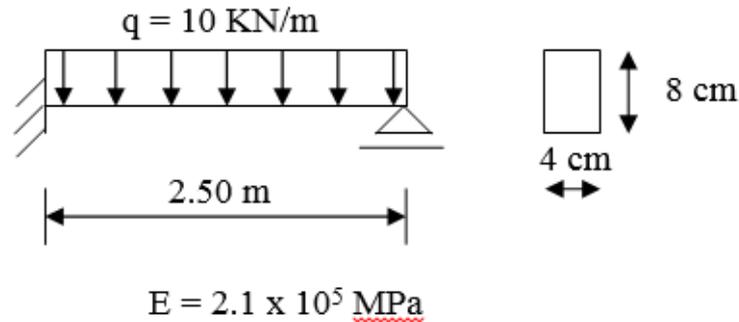


Ejercicios Prácticos Clase Capítulo 8

Ejercicio 1:

1) Dada la estructura de la Figura se pide:

a) Integrando la ecuación de equilibrio (ecuación de la elástica), obtener y dibujar los diagramas de Momento flector y Corte (con sus correspondientes valores).



Datos:

$$q := 10 \frac{\text{kN}}{\text{m}} \quad L := 2.50 \text{ m} \quad E := 2.1 \cdot 10^5 \text{ MPa} \quad b := 4 \text{ cm} \quad h := 8 \text{ cm}$$

$$I := \frac{b \cdot h^3}{12} = 170.67 \text{ cm}^4$$

Resolución:

Primeramente se integra cuatro veces la ecuación diferencial para obtener los desplazamientos:

$$\frac{d^4 \cdot v}{dx^4} = \frac{q(x)}{E \cdot I}$$

$$\frac{d^4 \cdot v}{dx^4} = \frac{-q}{E \cdot I}$$

$$\frac{d^3 \cdot v}{dx^3} = \frac{-q}{E \cdot I} \cdot x + C_1$$

$$\frac{d^2 \cdot v}{dx^2} = \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^2}{2} + C_1 \cdot x + C_2$$

$$\frac{d \cdot v}{dx} = \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^3}{6} + C_1 \cdot \frac{x^2}{2} + C_2 \cdot x + C_3$$

$$v = \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^4}{24} + C_1 \cdot \frac{x^3}{6} + C_2 \cdot \frac{x^2}{2} + C_3 \cdot x + C_4$$

Para obtener los valores de las constantes de integración, se utilizan las condiciones de borde.

Utilización de las condiciones de borde del extremo izquierdo:

Para $x = 0$ se tiene que $v(x=0) = 0$, por lo tanto:

$$C_4 := 0$$

Para $x = 0$ se tiene que $\phi(x=0) = 0$, por lo tanto:

$$C_3 := 0$$

Para $x = L$ se tiene que $v(x=L) = 0$, por lo tanto:

$$\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} + C_1 \cdot \frac{L^3}{6} + C_2 \cdot \frac{L^2}{2} = 0$$

Para $x = L$ se tiene que $\chi(x=L) = 0$, por lo tanto:

$$\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} + C_1 \cdot L + C_2 = 0$$

$$C_2 = \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} - C_1 \cdot L$$

Reemplazando el valor de C_2 en la otra ecuación podemos despejar C_1 .

$$\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} + C_1 \cdot \frac{L^3}{6} + \left(\frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} - C_1 \cdot L \right) \cdot \frac{L^2}{2} = 0$$

$$\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} + \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{4} + C_1 \cdot \frac{L^3}{6} - C_1 \cdot \frac{L^3}{2} = 0$$

$$C_1 = \frac{\left(\frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} - \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{4} \right)}{\left(\frac{L^3}{6} - \frac{L^3}{2} \right)}$$

Redefinición de datos para que sean definidos en unidades consistentes y se pueda prescindir de su uso:

$$q := 10 \quad L := 2.50 \quad E := 2.1 \cdot 10^8 \quad b := 0.04 \quad h := 0.08$$

$$I := \frac{b \cdot h^3}{12} = 1.7067 \cdot 10^{-6}$$

Valuación de las constantes de integración:

$$C_1 := \frac{\left(\frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} - \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{4} \right)}{\left(\frac{L^3}{6} - \frac{L^3}{2} \right)} = 0.0436$$

$$C_2 := \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} - C_1 \cdot L = -0.0218$$

Las funciones de desplazamientos, giros y esfuerzos son las siguientes:

$$v(x) := \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^4}{24} + C_1 \cdot \frac{x^3}{6} + C_2 \cdot \frac{x^2}{2} + C_3 \cdot x + C_4$$

$$v(0) = 0 \qquad v\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = -0.00568$$

$$v(L) = 4.15 \cdot 10^{-16} \text{ (valor nulo)} \qquad v\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = -0.00479$$

$$v\left(\frac{L}{4}\right) = -0.00266$$

$$\phi(x) := \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^3}{6} + C_1 \cdot \frac{x^2}{2} + C_2 \cdot x + C_3$$

$$\phi(0) = 0 \qquad \phi\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = -0.00227$$

$$\phi(L) = 0.0091 \qquad \phi\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = 0.00511$$

$$\phi\left(\frac{L}{4}\right) = -0.00624$$

$$M_f(x) := E \cdot I \cdot \left(\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^2}{2} + C_1 \cdot x + C_2 \right)$$

$$M_f(0) = -7.81 \qquad M_f\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = 3.91$$

$$M_f(L) = 0 \qquad M_f\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = 3.91$$

$$M_f\left(\frac{L}{4}\right) = 5.49 \cdot 10^{-14}$$

$$T(x) := -E \cdot I \cdot \left(\frac{-q}{E \cdot I} \cdot x + C_1 \right)$$

$$T(0) = -15.62 \qquad T\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = -3.12$$

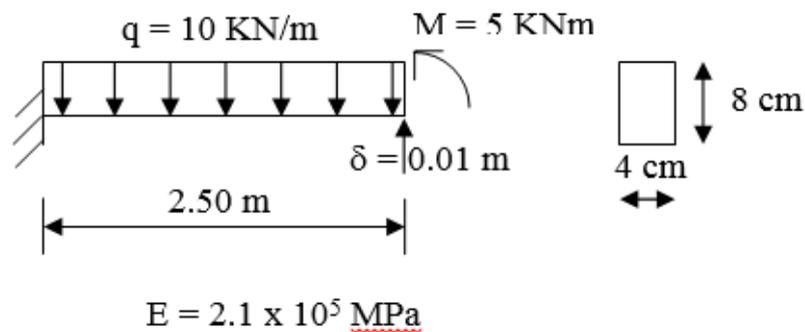
$$T(L) = 9.38 \qquad T\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = 3.13$$

$$T\left(\frac{L}{4}\right) = -9.37$$

Ejercicio 2:

1) Dada la estructura de la Figura se pide:

- a) Integrando la ecuación de equilibrio (ecuación de la elástica), obtener y dibujar los diagramas de Momento flector y Corte (con sus correspondientes valores).



Datos:

$$q := 10 \frac{\text{kN}}{\text{m}} \quad L := 2.50 \text{ m} \quad E := 2.1 \cdot 10^5 \text{ MPa} \quad b := 4 \text{ cm} \quad h := 8 \text{ cm}$$

$$I := \frac{b \cdot h^3}{12} = 170.67 \text{ cm}^4 \quad M := 5 \text{ kN m} \quad \delta := 0.01 \text{ m}$$

Resolución:

Primeramente se integra cuatro veces la ecuación diferencial para obtener los desplazamientos:

$$\frac{d^4 \cdot v}{dx^4} = \frac{q(x)}{E \cdot I}$$

$$\frac{d^4 \cdot v}{dx^4} = \frac{-q}{E \cdot I}$$

$$\frac{d^3 \cdot v}{dx^3} = \frac{-q}{E \cdot I} \cdot x + C_1$$

$$\frac{d^2 \cdot v}{dx^2} = \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^2}{2} + C_1 \cdot x + C_2$$

$$\frac{d \cdot v}{dx} = \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^3}{6} + C_1 \cdot \frac{x^2}{2} + C_2 \cdot x + C_3$$

$$v = \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^4}{24} + C_1 \cdot \frac{x^3}{6} + C_2 \cdot \frac{x^2}{2} + C_3 \cdot x + C_4$$

Para obtener los valores de las constantes de integración, se utilizan las condiciones de borde.

Utilización de las condiciones de borde del extremo izquierdo:

Para $x = 0$ se tiene que $v(x=0) = 0$, por lo tanto:

$$C_4 := 0$$

Para $x = 0$ se tiene que $\phi(x=0) = 0$, por lo tanto:

$$C_3 := 0$$

Para $x = L$ se tiene que $v(x=L) = \delta$, por lo tanto:

$$\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} + C_1 \cdot \frac{L^3}{6} + C_2 \cdot \frac{L^2}{2} = \delta$$

Para $x = L$ se tiene que $\chi(x=L) = M/(EI)$, por lo tanto:

$$\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} + C_1 \cdot L + C_2 = \frac{M}{E \cdot I}$$

$$C_2 = \frac{M}{E \cdot I} + \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} - C_1 \cdot L$$

Reemplazando el valor de C_2 en la otra ecuación podemos despejar C_1 .

$$\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} + C_1 \cdot \frac{L^3}{6} + \left(\frac{M}{E \cdot I} + \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} - C_1 \cdot L \right) \cdot \frac{L^2}{2} = \delta$$

$$\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} + \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{4} + \frac{M}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} + C_1 \cdot \frac{L^3}{6} - C_1 \cdot \frac{L^3}{2} = \delta$$

$$C_1 = \frac{\left(\delta + \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} - \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{4} - \frac{M}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} \right)}{\left(\frac{L^3}{6} - \frac{L^3}{2} \right)}$$

Redefinición de datos para que sean definidos en unidades consistentes y se pueda prescindir de su uso:

$$q := 10 \quad L := 2.50 \quad E := 2.1 \cdot 10^8 \quad b := 0.04 \quad h := 0.08$$

$$I := \frac{b \cdot h^3}{12} = 1.7067 \cdot 10^{-6} \quad M := 5 \quad \delta := 0.01$$

Valuación de las constantes de integración:

$$C_1 := \frac{\left(\delta + \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{24} - \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^4}{4} - \frac{M}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} \right)}{\left(\frac{L^3}{6} - \frac{L^3}{2} \right)} = 0.05005$$

$$C_2 := \frac{M}{E \cdot I} + \frac{q}{E \cdot I} \cdot \frac{L^2}{2} - C_1 \cdot L = -0.02397$$

Las funciones de desplazamientos, giros y esfuerzos son las siguientes:

$$v(x) := \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^4}{24} + C_1 \cdot \frac{x^3}{6} + C_2 \cdot \frac{x^2}{2} + C_3 \cdot x + C_4$$

$$v(0) = 0$$

$$v\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = -0.00528$$

$$v(L) = 0.01$$

$$v\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = -0.00153$$

$$v\left(\frac{L}{4}\right) = -0.00282$$

$$\phi(x) := \frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^3}{6} + C_1 \cdot \frac{x^2}{2} + C_2 \cdot x + C_3$$

$$\phi(0) = 0$$

$$\phi\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = 4.95199 \cdot 10^{-5}$$

$$\phi(L) = 0.0238$$

$$\phi\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = 0.01237$$

$$\phi\left(\frac{L}{4}\right) = -0.00634$$

$$M_f(x) := E \cdot I \cdot \left(\frac{-q}{E \cdot I} \cdot \frac{x^2}{2} + C_1 \cdot x + C_2 \right)$$

$$M_f(0) = -8.59$$

$$M_f\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = 6.02$$

$$M_f(L) = 5$$

$$M_f\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = 7.46$$

$$M_f\left(\frac{L}{4}\right) = 0.67$$

$$T(x) := -E \cdot I \cdot \left(\frac{-q}{E \cdot I} \cdot x + C_1 \right)$$

$$T(0) = -17.94$$

$$T\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = -5.44$$

$$T(L) = 7.06$$

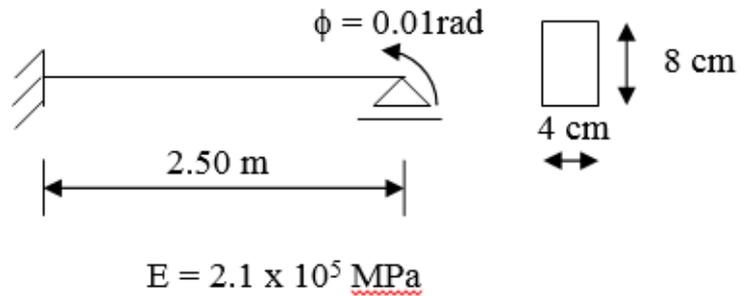
$$T\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = 0.81$$

$$T\left(\frac{L}{4}\right) = -11.69$$

Ejercicio 3:

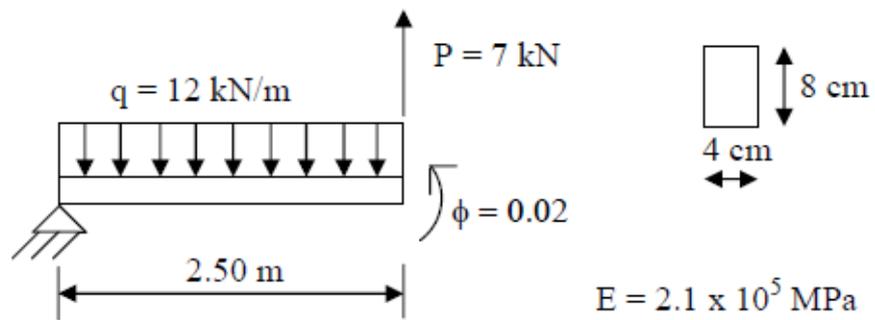
1) Dada la estructura de la Figura se pide:

Integrando la ecuación de equilibrio (ecuación de la elástica), obtener y dibujar los diagramas de Momento flector y Corte (con sus correspondientes valores). La viga está sometida a un giro en su extremo derecho.



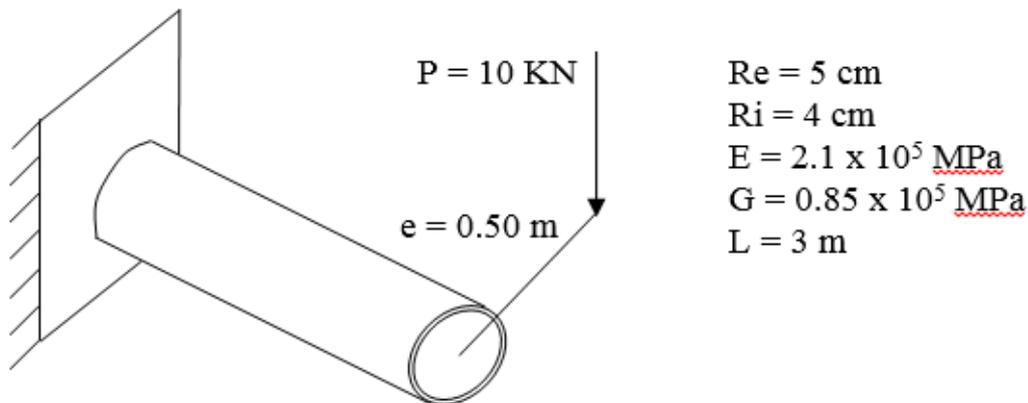
Ejercicio 4:

- 1) Dada la estructura de la Figura se pide:
a) Integrando la ecuación de equilibrio (ecuación de la elástica), obtener y dibujar los diagramas de Momento flector y Corte (con sus correspondientes valores).



Ejercicio 5:

2) Dada la estructura de la Figura se pide:



a) Integrando la ecuación de equilibrio (sólo de torsión, no considerar flexión), obtener y dibujar el diagrama de Momento Torsor (con sus correspondientes valores) y el giro máximo (ϕ_{\max}).

Datos:

$$P := 10 \text{ kN} \quad e := 0.50 \text{ m} \quad R_e := 5 \text{ cm} \quad R_i := 4 \text{ cm} \quad E := 2.1 \cdot 10^5 \text{ MPa}$$
$$G := 0.85 \cdot 10^5 \text{ MPa} \quad L := 3 \text{ m} \quad M := -P \cdot e = -5 \text{ kN m}$$

Resolución:

Primeramente se integra dos veces la ecuación diferencial para obtener los giros:

$$\frac{d^2 \cdot \phi_x}{dx^2} = 0$$

$$\frac{d \cdot \phi_x}{dx} = C_1$$

$$\phi_x = C_1 \cdot x + C_2$$

Redefinición de variables en unidades consistentes para prescindir del uso de unidades:

$$P := 10 \quad e := 0.50 \quad R_e := 0.05 \quad R_i := 0.04 \quad L := 3 \quad G := 8.5 \cdot 10^7$$

$$M := -P \cdot e = -5 \quad I_t := \frac{\pi \cdot \left(R_e^4 - R_i^4 \right)}{2} = 5.8 \cdot 10^{-6}$$

Para calcular las constantes de integración se utilizan las condiciones de borde:

Para $x = 0$ se tiene que $\phi(x=0) = 0$, por lo tanto:

$$C_2 := 0$$

Para $x = L$ se tiene que $M_t = -Pe$, por lo tanto:

$$C_1 := \frac{M}{G \cdot I_t} = -0.01015$$

Las funciones de giros y momentos torsores son iguales a:

$$\phi_x(x) := C_1 \cdot x + C_2$$

$$\phi_x(0) = 0$$

$$\phi_x\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = -0.01522$$

$$\phi_x(L) = -0.03045$$

$$\phi_x\left(\frac{L}{4}\right) = -0.00761$$

$$\phi_x\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = -0.02283$$

$$M_t(x) := G \cdot I_t \cdot (C_1)$$

$$M_t(0) = -5$$

$$M_t\left(\frac{2 \cdot L}{4}\right) = -5$$

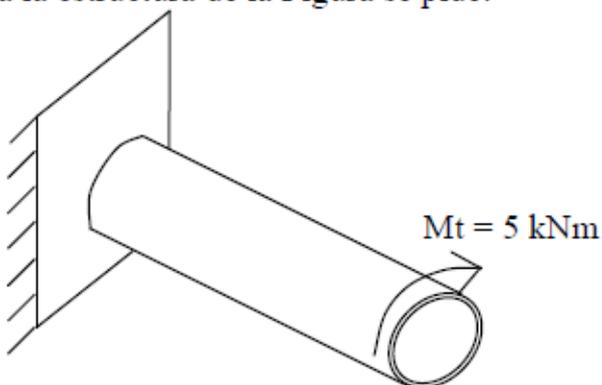
$$M_t(L) = -5$$

$$M_t\left(\frac{L}{4}\right) = -5$$

$$M_t\left(\frac{3 \cdot L}{4}\right) = -5$$

Ejercicio 6:

2) Dada la estructura de la Figura se pide:



$R_e = 5 \text{ cm}$
 $R_i = 4 \text{ cm}$
 $E = 2.1 \times 10^5 \text{ MPa}$
 $G = 0.85 \times 10^5 \text{ MPa}$
 $L = 3 \text{ m}$

a) Integrando la ecuación de equilibrio, obtener y dibujar el diagrama de Momento Torsor (con sus correspondientes valores) y el giro máximo (ϕ_{\max}).